

# Interfejs klasy, konstruktory i destruktory, lista inicjalizacyjna, dziedziczenie

Bogdan Kreczmer

bogdan.kreczmer@pwr.edu.pl

Katedra Cybernetyki i Robotyki  
Wydziału Elektroniki  
Politechnika Wroclawska

*Kurs: Programowanie obiektowe*

Copyright©2017 Bogdan Kreczmer

*Niniejsza prezentacja została wykonana przy użyciu systemu składu  $\text{\LaTeX}$  oraz stylu beamer, którego autorem jest Till Tantau.*

Strona domowa projektu Beamer:

<http://latex-beamer.sourceforge.net>

# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 Konstruktory i destruktory
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

# Plan prezentacji

- 1 **Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację**
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 **Konstruktory i destruktory**
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 **Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody**
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 **Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas**
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

# Potencjalne możliwości błędów

```

struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int    _llosc;

    Stos( ) { _llosc = 0; }
}; // .....

```

## Potencjalne możliwości błędów

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int    _llosc;

    Stos( ) { _llosc = 0; }
}; // .....
```

```
int main( )
{
    Stos St;
    float Arg;
    ...
    if (St._llosc >= ROZ_STOSU) { /* Obsługa błędu */ }
    St._TabStosu[St._llosc++] = 12.3;
    ...
}
```

## Potencjalne możliwości błędów

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int _llosc;

    Stos( ) { _llosc = 0; }
}; // .....
```

```
int main( )
{
    Stos St;
    float Arg;
    ...
    if (St._llosc >= ROZ_STOSU) { /* Obsługa błędu */ }
    St._TabStosu[St._llosc] = 12.3;
    ...
}
```

# Potencjalne możliwości błędów

```

struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int    _llosc;

    Stos( ) { _llosc = 0; }
}; // .....

```

```

int main( )
{
    Stos St;
    float Arg;
    ...
    if (St._llosc <= 0) { /* Obsługa błędu */ }
    Arg = St._TabStosu[--St._llosc];
    ...
}

```



# Potencjalne możliwości błędów

```

struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int    _llosc;

    Stos( ) { _llosc = 0; }
}; // .....

```

```

int main( )
{
    Stos St;
    float Arg;
    ...
    if (St._llosc <= 0) { /* Obsługa błędu */ }
    Arg = St._TabStosu[-St._llosc];
    ...
}

```

# Plan prezentacji

- 1 **Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację**
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - **Redukcja możliwych błędów poprzez metody**
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 **Konstruktory i destruktory**
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 **Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody**
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 **Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas**
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

## Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....  
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];  
    int    _llosc;  
  
    Stos( ) { _llosc = 0; }  
}; // .....
```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....  
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];  
    int    _llosc;  
  
    Stos( ) { _llosc = 0; }  
    float Pobierz( );  
}; // .....
```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```

struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int   _llosc;

    Stos( ) { _llosc = 0; }
    float Pobierz( );
}; // .....

float Stos::Pobierz( )
{
    return   _TabStosu[--_llosc];
}

```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```

struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int   _llosc;

    Stos( ) { _llosc = 0; }
    float Pobierz( );
}; // .....

float Stos::Pobierz( )
{
    if ( _llosc <= 0 ) return numeric_limits<float>::max( );
    return _TabStosu[--_llosc];
}

```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
#include <limits>
```

```
using namespace std;
```

```
struct Stos { // .....
```

```
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
```

```
    int _lloc;
```

```
    Stos( ) { _lloc = 0; }
```

```
    float Pobierz( );
```

```
}; // .....
```

```
float Stos::Pobierz( )
```

```
{
```

```
    if ( _lloc <= 0) return numeric_limits<float>::max( );
```

```
    return _TabStosu[--_lloc];
```

```
}
```

Aby móc korzystać z danych zawierających informacje o typach wbudowanych, należy dołączyć plik nagłówkowy `limits`.

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int    _llosc;
    ...
}; //.....
```

Przeanalizujmy sposób wykorzystania metody Pobierz pod względem jej konstrukcji. Chcemy, aby zapewniła ona jak najlepszy zapis użycia operacji pobrania elementu ze stosu.

```
float Stos::Pobierz( )
{
    if ( _llosc <= 0) return numeric_limits<float>::max( );
    return _TabStosu[--_llosc];
}
```

```
int main( )
{
    ...
    Arg = St.Pobierz( );
    if (Arg == numeric_limits <float>::max()) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```



# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int    _llosc;
}; //.....
```

```
float Stos::Pobierz( )
{
    if ( _llosc <= 0) return numeric_limits<float>::max( );
    return _TabStosu[--_llosc];
}
```

```
int main( )
{
    ...
    Arg = St.Pobierz( );
    if (Arg == numeric_limits <float>::max()) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int    _llosc;
}; //.....
```

```
float Stos::Pobierz(bool & Sukces )
{
    if (_llosc <= 0) { Sukces = false; return numeric_limits<float>::max( ); }
    return Sukces = true, _TabStosu[--_llosc];
}
```

```
int main( )
{
    ...
    Arg = St.Pobierz(CzySukces);
    if (CzySukces) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int   _llosc;
    // ...
}; // .....
```

```
float Stos::Pobierz(bool & Sukces )
{
    if (_llosc <= 0) { Sukces = false; return numeric_limits<float>::max( ); }
    return Sukces = true, _TabStosu[--_llosc];
}
```

```
int main( )
{
    ...
    Arg = St.Pobierz(CzySukces);
    if (CzySukces) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int   _llosc;
}; //.....
```

```
float Stos::Pobierz(bool & Sukces )
{
    if (_llosc <= 0) { Sukces = false; return numeric_limits<float>::max( ); }
    return Sukces = true, _TabStosu[--_llosc];
}
```

```
int main( )
{
    ...
    Arg = St.Pobierz(CzySukces);
    if (CzySukces) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int   _llosc;
}; //.....
```

```
bool Stos::Pobierz(float & ZeStosu )
{
    if (_llosc <= 0) return false;
    return ZeStosu = _TabStosu[--_llosc], true;
}
```

```
int main( )
{
    ...
    Arg = St.Pobierz(CzySukces);
    if (CzySukces) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int   _llosc;
}; //.....
```

```
bool Stos::Pobierz(float & ZeStosu )
{
    if (_llosc <= 0) return false;
    return ZeStosu = _TabStosu[--_llosc], true;
}
```

```
int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int   _lloc;
}; //.....
```

```
bool Stos::Pobierz(float & ZeStosu )
{
    if (_lloc <= 0) return false;
    return ZeStosu = _TabStosu[--_lloc], true;
}
```

```
int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```

Czy takie rozwiązanie pozwala w pełni zabezpieczyć się przed błędnym pobraniem wartości ze stosu?

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    int   _lloc;
}; //.....
```

```
bool Stos::Pobierz(float & ZeStosu )
{
    if ( _lloc <= 0 || ROZ_STOSU < _lloc) return false;
    return ZeStosu = _TabStosu[--_lloc], true;
}
```

```
int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```



# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    unsigned int _llosc;
}; //.....
```

```
bool Stos::Pobierz(float & ZeStosu )
{
    if ( _llosc <= 0 || ROZ_STOSU < _llosc) return false;
    return ZeStosu = _TabStosu[--_llosc], true;
}
```

```
int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    unsigned int _llosc;
}; //.....
```

```
bool Stos::Pobierz(float & ZeStosu )
{
    if (!_llosc || ROZ_STOSU < _llosc) return false;
    return ZeStosu = _TabStosu[--_llosc], true;
}
```

```
int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    unsigned int _Ilosc;
    bool Pobierz(float& ZeStosu);
    bool Poloz(float NaStos);
}; // .....
```

...

```
int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    unsigned int _llosc;
    bool Pobierz(float& ZeStosu);
    bool Poloz(float NaStos);
}; // .....
```

...

```
int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    St._TabStosu[3] = 5;
    --St._llosc;
    ...
}
```

# Plan prezentacji

- 1 **Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację**
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - **Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu**
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 **Konstruktory i destruktory**
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 **Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody**
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 **Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas**
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

# Metoda jako element interfejsu klasy

```

struct Stos { // .....
    bool Pobierz(float& ZeStosu);
    bool Poloz(float NaStos);

    private:
        float _TabStosu[ROZ_STOSU];
        unsigned int _lloc;
}; // .....

...

int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    St._TabStosu[3] = 5;
    --St._lloc;
    ...
}

```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```

struct Stos { // .....
    bool Pobierz(float& ZeStosu);
    bool Poloz(float NaStos);

    private:
        float _TabStosu[ROZ_STOSU];
        unsigned int _Ilosc;
}; // .....

...

int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    St._TabStosu[3] = 5;
    --St._Ilosc;
    ...
}

```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```
struct Stos { // .....
    bool Pobierz(float& ZeStosu);
    bool Poloz(float NaStos);
private:
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    unsigned int _lloc;
}; // .....
```

...

```
int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}
```



# Metoda jako element interfejsu klasy

```

struct Stos { // .....
    bool Pobierz(float& ZeStosu);
    bool Poloz(float NaStos);
    unsigned int llosc( ) { return _llosc; }
private:
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    unsigned int _llosc;
}; // .....

...

int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}

```

# Metoda jako element interfejsu klasy

```

struct Stos { // .....
    bool Pobierz(float& ZeStosu);
    bool Poloz(float NaStos);
    unsigned int lloc( ) const { return _lloc; }
private:
    float _TabStosu[ROZ_STOSU];
    unsigned int _lloc;
}; // .....

```

...

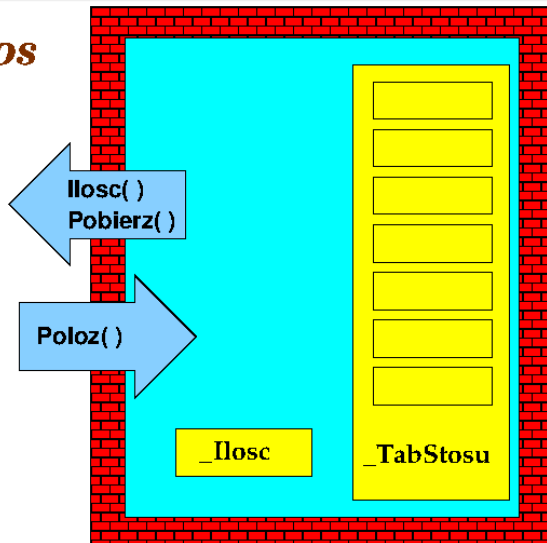
```

int main( )
{
    ...
    if (St.Pobierz(Arg)) { /* Obsługa błędu */ }
    ...
}

```

## Interfejs klasy

*Stos*



## Podsumowanie: Ważniejsze cechy i własności

- **Hermetyzacja pozwala ukryć wewnętrzne cechy implementacji danej klasy.**
- Daje możliwość wydzielenia tej części interfejsu, która realizuje modyfikację obiektu oraz tej, która służy do odczytu stanu obiektu.
- Umożliwia zdefiniowanie interfejsu, który określa sposób manipulowania wewnętrznymi strukturami obiektu.  
*Pozwala to na zapewnienie spójności wewnętrznych struktur danych.*
- Zapobiega przypadkowej ingerencji w wewnętrzną strukturę obiektu, która mogłaby spowodować utratę spójność przechowywanych danych w obiekcie.

## Podsumowanie: Ważniejsze cechy i własności

- Hermetyzacja pozwala ukryć wewnętrzne cechy implementacji danej klasy.
- Daje możliwość wydzielenia tej części interfejsu, która realizuje modyfikację obiektu oraz tej, która służy do odczytu stanu obiektu.
- Umożliwia zdefiniowanie interfejsu, który określa sposób manipulowania wewnętrznymi strukturami obiektu.  
*Pozwala to na zapewnienie spójności wewnętrznych struktur danych.*
- Zapobiega przypadkowej ingerencji w wewnętrzną strukturę obiektu, która mogłaby spowodować utratę spójność przechowywanych danych w obiekcie.

## Podsumowanie: Ważniejsze cechy i własności

- Hermetyzacja pozwala ukryć wewnętrzne cechy implementacji danej klasy.
- Daje możliwość wydzielenia tej części interfejsu, która realizuje modyfikację obiektu oraz tej, która służy do odczytu stanu obiektu.
- Umożliwia zdefiniowanie interfejsu, który określa sposób manipulowania wewnętrznymi strukturami obiektu.  
*Pozwala to na zapewnienie spójności wewnętrznych struktur danych.*
- Zapobiega przypadkowej ingerencji w wewnętrzną strukturę obiektu, która mogłaby spowodować utratę spójność przechowywanych danych w obiekcie.

## Podsumowanie: Ważniejsze cechy i własności

- Hermetyzacja pozwala ukryć wewnętrzne cechy implementacji danej klasy.
- Daje możliwość wydzielenia tej części interfejsu, która realizuje modyfikację obiektu oraz tej, która służy do odczytu stanu obiektu.
- Umożliwia zdefiniowanie interfejsu, który określa sposób manipulowania wewnętrznymi strukturami obiektu.  
*Pozwala to na zapewnienie spójności wewnętrznych struktur danych.*
- Zapobiega przypadkowej ingerencji w wewnętrzną strukturę obiektu, która mogłaby spowodować utratę spójność przechowywanych danych w obiekcie.

# Plan prezentacji

- 1 **Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację**
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - **Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów**
- 2 **Konstruktory i destruktory**
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 **Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody**
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 **Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas**
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia



## Formułowanie warunków

```
Licznik = 0;
```

```
do {  
    ...  
    ++Licznik;  
    ...  
    ...  
    ...  
} while (Licznik != MAKS_ILOSC);  
    ...  
if (Licznik == MAKS_ILOSC) cerr << "Bład" << endl;
```

## Formułowanie warunków

```
Licznik = 0;
```

```
do {  
    ...  
    ++Licznik;  
    ...  
    if ( JakisWarunek ) ++Licznik;  
    ...  
} while (Licznik != MAKS_ILOSC);  
...  
if (Licznik == MAKS_ILOSC) cerr << "Blad" << endl;
```

# Formułowanie warunków

```
Licznik = 0;
```

```
do {  
    ...  
    ++Licznik;  
    ...  
    if ( JakisWarunek ) ++Licznik;  
    ...  
} while (Licznik != MAKS_ILOSC);  
    ...  
if (Licznik == MAKS_ILOSC) cerr << "Blad" << endl;
```

## Formułowanie warunków

```
Licznik = 0;
```

```
do {  
    ...  
    ++Licznik;  
    ...  
    if ( JakisWarunek ) ++Licznik;  
    ...  
} while ( Licznik < MAKS_ILOSC );  
    ...  
if ( Licznik >= MAKS_ILOSC ) cerr << "Blad" << endl;
```

# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 **Konstruktory i destruktory**
  - **Konstruktory i destruktory w prostych klasach**
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

# Konstruktory i destrukторы

```
struct PustaKlasa { // .....
    PustaKlasa( ) { cout << "++PustaKlasa" << endl; }
    ~PustaKlasa( ) { cout << "--PustaKlasa" << endl; }
}; // .....
```

```
int main( )
{
    cout << "Witajcie !!! :-)" << endl;
    PustaKlasa Ob;
    cout << "Zegnajcie !!! :-(" << endl;
}
```

## Wynik działania

```
Witajcie !!! :-)
++PustaKlasa
Zegnajcie !!! :-(
--PustaKlasa
```

W przypadku zmiennych lokalnych (automatycznych) konstruktor wywoływany jest w chwili tworzenia obiektu, tj. w miejscu jego definicji. Destruktor natomiast jest wywoływany w miejscu końca zakresu ważności definicji obiektu.

# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 **Konstruktory i destruktory**
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - **Alokacja dynamiczna**
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

# Obiekty tworzone dynamicznie

```
struct PustaKlasa { // .....
    PustaKlasa( ) { cout << "++PustaKlasa" << endl; }
    ~PustaKlasa( ) { cout << "--PustaKlasa" << endl; }
}; // .....
```

```
int main( )
{
    cout << "Witajcie !!! :-)" << endl;
    PustaKlasa *wOb = new PustaKlasa;
    cout << "Zegnajcie !!! :-(" << endl;
}
```

## Wynik działania

```
Witajcie !!! :-)
++PustaKlasa
Zegnajcie !!! :-(
```

W przypadku obiektów tworzonych w sposób dynamiczny, to programista decyduje kiedy je zniszczyć. Zakończenie programu bez wykonania tej operacji nie spowoduje automatycznego uruchomienia destruktorków tych obiektów.



# Obiekty tworzone dynamicznie

```
struct PustaKlasa { // .....
    PustaKlasa( ) { cout << "++PustaKlasa" << endl; }
    ~PustaKlasa( ) { cout << "--PustaKlasa" << endl; }
}; // .....
```

```
int main( )
{
    cout << "Witajcie !!! :-)" << endl;
    PustaKlasa *wOb = new PustaKlasa;
    delete wOb;
    cout << "Zegnajcie !!! :-(" << endl;
}
```

## Wynik działania

```
Witajcie !!! :-)
++PustaKlasa
--PustaKlasa
Zegnajcie !!! :-(
```

Operator **delete** można zastosować tylko do zmiennej wskaźnikowej w dowolnym miejscu programu. Jedynym warunkiem poprawności jego wywołania jest to, aby pod danym adresem istniał obiekt utworzony dynamicznie z wykorzystaniem operatora **new**, albo też zmienna wskaźnikowa miała wartość **nullptr**.

# Tablice obiektów tworzone dynamicznie

```
struct PustaKlasa { // .....
    PustaKlasa( ) { }
    ~PustaKlasa( ) { }
}; // .....
```

```
int main( )
{
    int          *wTab = new int[ 30 ];
    PustaKlasa *wOb = new PustaKlasa[ 20 ];

    delete [ ] wTab;
    delete [ ] wOb;
}
```

W przypadku tworzenia w sposób dynamiczny tablic obiektów stosując operator **delete** należy jawnie wskazać, że usuwana jest tablica obiektów, a nie pojedynczy obiekt. Rozmiar tablicy nie jest istotny.

# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 **Konstruktory i destruktory**
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - **Konstruktory i destruktory w klasach złożonych**
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

# Konstruktory w klasach złożonych

```
struct KolaPrzednie { // .....
    KolaPrzednie( ) { cout << "++KolaPrzednie" << endl; }
}; // .....
```

```
struct KolaTylne { // .....
}; // KolaTylne( ) { cout << "++KolaTylne" << endl; } .....
```

```
struct Pojazd4Kolowy { // .....
    KolaPrzednie   _KolaPrz;
    KolaTylne     _KolaTyl;
}; // Pojazd4Kolowy( ) { cout << "++Pojazd4Kolowy" << endl; } .....
```

```
int main( )
{
    Pojazd4Kolowy Ob;
}
```

# Konstruktory w klasach złożonych

```
struct KolaPrzednie { // .....
    KolaPrzednie( ) { cout << "++KolaPrzednie" << endl; }
}; // .....
```

```
struct KolaTylne { // .....
}; // KolaTylne( ) { cout << "++KolaTylne" << endl; } .....
```

```
struct Pojazd4Kolowy { // .....
    KolaPrzednie   _KolaPrz;
    KolaTylne      _KolaTyl;
}; // Pojazd4Kolowy( ) { cout << "++Pojazd4Kolowy" << endl; } .....
```

```
int main( )
{
    Pojazd4Kolowy Ob;
}
```

Wynik działania

```
++KolaPrzednie
++KolaTylne
++Pojazd4Kolowy
```

Pola inicjalizowane są zgodnie z kolejnością ich deklaracji w klasie.

# Konstruktory i destruktory w klasach złożonych

```
struct KolaPrzednie { // .....
    KolaPrzednie( ) { cout << "++KolaPrzednie" << endl; }
    ~KolaPrzednie( ) { cout << "--KolaPrzednie" << endl; }
}; // .....
```

```
struct KolaTylne { // .....
    KolaTylne( ) { cout << "++KolaTylne" << endl; }
    ~KolaTylne( ) { cout << "--KolaTylne" << endl; }
}; // .....
```

```
struct Pojazd4Kolowy { // .....
    KolaPrzednie    _KolaPrz;
    KolaTylne       _KolaTyl;

    Pojazd4Kolowy( ) { cout << "++Pojazd4Kolowy" << endl; }
    ~Pojazd4Kolowy( ) { cout << "--Pojazd4Kolowy" << endl; }
}; // .....
```

```
int main( )
{
    Pojazd4Kolowy Ob;
    cout << "Witajcie i zegnajcie !!!" << endl;
}
```

Wynik działania

# Konstruktory i destruktory w klasach złożonych

```
struct KolaPrzednie { // .....
    KolaPrzednie( ) { cout << "++KolaPrzednie" << endl; }
    ~KolaPrzednie( ) { cout << "--KolaPrzednie" << endl; }
}; // .....
```

```
struct KolaTylne { // .....
    KolaTylne( ) { cout << "++KolaTylne" << endl; }
    ~KolaTylne( ) { cout << "--KolaTylne" << endl; }
}; // .....
```

```
struct Pojazd4Kolowy { // .....
    KolaPrzednie    _KolaPrz;
    KolaTylne       _KolaTyl;

    Pojazd4Kolowy( ) { cout << "++Pojazd4Kolowy" << endl; }
    ~Pojazd4Kolowy( ) { cout << "--Pojazd4Kolowy" << endl; }
}; // .....
```

```
int main( )
{
    Pojazd4Kolowy Ob;
    cout << "Witajcie i zegnajcie !!!" << endl;
}
```

Wynik działania

```
++KolaPrzednie
++KolaTylne
++Pojazd4Kolowy
```

# Konstruktory i destruktory w klasach złożonych

```
struct KolaPrzednie { // .....
    KolaPrzednie( ) { cout << "++KolaPrzednie" << endl; }
}; // ~KolaPrzednie( ) { cout << "--KolaPrzednie" << endl; }
```

```
struct KolaTylne { // .....
    KolaTylne( ) { cout << "++KolaTylne" << endl; }
}; // ~KolaTylne( ) { cout << "--KolaTylne" << endl; }
```

```
struct Pojazd4Kolowy { // .....
    KolaPrzednie    _KolaPrz;
    KolaTylne       _KolaTyl;
    Pojazd4Kolowy( ) { cout << "++Pojazd4Kolowy" << endl; }
}; // ~Pojazd4Kolowy( ) { cout << "--Pojazd4Kolowy" << endl; }
```

```
int main( )
{
    Pojazd4Kolowy Ob;
    cout << "Witajcie i zegnajcie !!!" << endl;
}
```

Wynik działania

```
++KolaPrzednie
++KolaTylne
++Pojazd4Kolowy
"Witajcie i zegnajcie !!!"
```



# Konstruktory i destrukторы w klasach złożonych

```
struct KolaPrzednie { // .....
    KolaPrzednie( ) { cout << "++KolaPrzednie" << endl; }
}; // ~KolaPrzednie( ) { cout << "--KolaPrzednie" << endl; }
```

```
struct KolaTylne { // .....
    KolaTylne( ) { cout << "++KolaTylne" << endl; }
}; // ~KolaTylne( ) { cout << "--KolaTylne" << endl; }
```

```
struct Pojazd4Kolowy { // .....
    KolaPrzednie    _KolaPrz;
    KolaTylne       _KolaTyl;
    Pojazd4Kolowy( ) { cout << "++Pojazd4Kolowy" << endl; }
}; // ~Pojazd4Kolowy( ) { cout << "--Pojazd4Kolowy" << endl; }
```

```
int main( )
{
    Pojazd4Kolowy Ob;
    cout << "Witajcie i zegnajcie !!!" << endl;
}
```

## Wynik działania

```
++KolaPrzednie
++KolaTylne
++Pojazd4Kolowy
"Witajcie i zegnajcie !!!"
--Pojazd4Kolowy
--KolaTylne
--KolaPrzednie
```

Destrukcja następuje w kolejności odwrotnej.

# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 **Konstruktory i destruktory**
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - **Lista inicjalizacyjna**
- 3 Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

# Dwa sposoby inicjalizacji

```
class Kolor { // .....  
    int _Kod_Koloru;  
  
    public :  
        Kolor( );  
}; .....
```

## Dwa sposoby inicjalizacji

```
class Kolor { // .....
    int _Kod_Koloru;

    public :
        Kolor( );
}; .....
```

```
Kolor::Kolor( )
{
    _Kod_Koloru = 0;
}
```

```
Kolor::Kolor( ) : _Kod_Koloru(0)
{ }
```

Pole klasy może zostać zainicjalizowane na dwa sposoby, albo w ciele konstruktora, albo też poprzez listę inicjalizacyjną. Niektóre rodzaje pól mogą być zainicjalizowane tylko i wyłącznie z poziomu listy inicjalizacyjnej.

## Lista inicjalizacyjna – różnice i podobieństwa

```
int NrTeczy;  
NrTeczy = 0;
```

```
Kolor::Kolor( )  
{  
    _Kod_Koloru = 0;  
}
```

```
int NrTeczy = 0;
```

```
Kolor::Kolor( ): _Kod_Koloru(0)  
{ }
```

Umieszczenie inicjalizatora w liście inicjalizacyjnej konstruktora powoduje przypisanie wartości polu w momencie jego utworzenia.

## Lista inicjalizacyjna – parametryzacja

```

class Kolor { //.....
    int _Kod_Koloru;

    public :
        Kolor( int Param );
}; .....

```

```

Kolor::Kolor( int Kod ): _Kod_Koloru(Kod)
{ }

```

Do inicjalizatorów można przekazać wartość poprzez parametr wywołania konstruktora.

## Lista inicjalizacyjna – parametryzacja

```
class PrzedzialLiczb { // .....
    int _WartoscMini;
    int _WartoscMaks;
    public :
        PrzedzialLiczb( int Mini, int Maks );
}; // .....
```

```
PrzedzialLiczb::PrzedzialLiczb( int Mini, int Maks ):
    _WartoscMini(Mini), _WartoscMaks(Maks)
{ }
```

Lista inicjalizacyjna może zawierać dowolną ilość inicjalizatorów. Uruchamiane są one w kolejności tworzenia pól, która jest zgodna z porządkiem ich deklaracji w klasie. Nie jest błędem podanie inicjalizatorów w innej kolejności. Jednak nie wpłynie ona na kolejność ich wywołań.

Aby nie wprowadzać nieporozumień, kolejność inicjalizatorów powinna zawsze odpowiadać faktycznej kolejności ich uruchamiania.

## Wywoływanie konstruktorów w liście inicjalizacyjnej

```
struct Wektor { // .....
    float x, y;
    Wektor( ) { x = y = 0; }
    Wektor( float xx, float yy ) { x = xx; y = yy; }
}; // .....
```

```
struct Odcinek { // .....
    Wektor _Po, _Pn;
    Odcinek( );
}; // .....
```

```
Odcinek::Odcinek( ): _Po(-1,-1), _Pn(1,1) ..... Lista inicjalizująca wymusza wywołanie konstruktorów
{ }
```

Lista inicjalizująca pozwala wymusić wywołanie zadanego konstruktora dla poszczególnych składników obiektu. Kolejność składników listy powinna odpowiadać kolejności deklaracji pól klasy.



# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 Konstruktory i destruktory
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 **Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody**
  - **Zmienne globalne versus zmienne statyczne**
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

# Zmienne globalne

```
#include <stdio.h>
```

```
int IloscPakietow = 0;
```

```
void WyslijPakiet( )
```

```
{  
    ...  
    printf("Pakiet nr: %i\n", ++IloscPakietow);  
}
```

```
int main( )
```

```
{  
    WyslijPakiet( );  
    WyslijPakiet( );  
    ...  
    WyslijPakiet( );  
    return 0;  
}
```

# Zmienne globalne

```
#include <stdio.h>
```

```
int IloscPakietow = 0;
```

```
void WyslujPakiet( )
```

```
{  
    ...  
    printf("Pakiet nr: %i\n", ++IloscPakietow);  
}
```

```
int main( )
```

```
{  
    WyslujPakiet( );  
    WyslujPakiet( );  
    ...  
    WyslujPakiet( );  
    return 0;  
}
```

Pakiet nr: 1

Pakiet nr: 2

Pakiet nr: 3

# Zmienne globalne

```
#include <stdio.h>
```

```
int IloscPakietow = 0;
```

```
void WyslujPakiet( )
```

```
{  
    ...  
    printf("Pakiet nr: %i\n", ++IloscPakietow);  
}
```

```
int main( )
```

```
{  
    WyslujPakiet( );  
    WyslujPakiet( );  
    ...  
    WyslujPakiet( );  
    return 0;  
}
```

```
Pakiet nr: 1  
Pakiet nr: 2  
Pakiet nr: 11
```

# Zmienne globalne

```
#include <stdio.h>
```

```
int IloscPakietow = 0;
```

```
void WyslujPakiet( )
```

```
{
```

```
...
```

```
printf("Pakiet nr: %i\n", ++IloscPakietow);
```

```
}
```

```
int main( )
```

```
{
```

```
WyslujPakiet( );
```

```
WyslujPakiet( );
```

```
IloscPakietow = 10;
```

```
WyslujPakiet( );
```

```
return 0;
```

```
}
```

Pakiet nr: 1

Pakiet nr: 2

Pakiet nr: 11

# Zmienne lokalne

```
#include <stdio.h>
```

```
void WyslujPakiet( )  
{  
    int IloscPaketow = 0;  
    ...  
    printf("Pakiet nr: %i\n", ++IloscPaketow);  
}
```

```
int main( )  
{  
    WyslujPakiet( );  
    WyslujPakiet( );  
    IloscPaketow = 10;  
    WyslujPakiet( );  
    return 0;  
}
```



## Zmienne lokalne

```
#include <stdio.h>
```

```
void WyslijPakiet( )  
{  
    int IloscPaketow = 0;  
    ...  
    printf("Pakiet nr: %i\n", ++IloscPaketow);  
}
```

```
int main( )  
{  
    WyslijPakiet( );  
    WyslijPakiet( );  
    IloscPaketow < 10;  
    WyslijPakiet( );  
    return 0;  
}
```

```
Pakiet nr: 1  
Pakiet nr: 1  
Pakiet nr: 1
```

# Zmienne statyczne

```
#include <stdio.h>
```

```
void WyslijPakiet( )
{
    static int IloscPaketow = 0;
    ...
    printf("Pakiet nr: %i\n", ++IloscPaketow);
}
```

```
int main( )
{
    WyslijPakiet( );
    WyslijPakiet( );
    IloscPaketow <del>= 10;
    WyslijPakiet( );
    return 0;
}
```

```
Pakiet nr: 1
Pakiet nr: 2
Pakiet nr: 3
```

Zmienne statyczne w języku C pełnią rolę zmiennych globalnych z ograniczonym zakresem dostępu tylko do poziomu funkcji, w której są definiowane.



# Zmienne statyczne

```
#include <iostream>
```

```
void WyslujPakiet( )
```

```
{
    static int IloscPaketow = 0;
```

```
    ...
```

```
    std::cout << "Paket nr: " << ++IloscPaketow << std::endl;
```

```
}
```

```
int main( )
```

```
{
```

```
    WyslujPakiet( );
```

```
    WyslujPakiet( );
```

```
    IloscPaketow <del>= 10;
```

```
    WyslujPakiet( );
```

```
}
```

```
Paket nr: 1
```

```
Paket nr: 2
```

```
Paket nr: 3
```

Identyczne znaczenie mają również w języku C++ .

# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 Konstruktory i destruktory
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - **Styczne pola klasy**
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

## Pola statyczne w klasie

```
class LaczeSieciowe { .....
    public :
        static int _lloscLaczy;

        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }
}; .....
```

```
int LaczeSieciowe ::_lloscLaczy = 0;
```

```
int main( )
{
    LaczeSieciowe Lacze1;

    cout << Lacze1._lloscLaczy << endl;
}
```

Pole statyczne pełni rolę zmiennej globalnej w ramach danej klasy. Istnieje tylko w jednym egzemplarzu niezależnie od wszystkich obiektów.

## Pola statyczne w klasie

```
class LaczeSieciowe { .....
    public :
        static int _lloscLaczy;

        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }
}; .....
```

```
int LaczeSieciowe ::_lloscLaczy = 0;
```

```
int main( )
{
    LaczeSieciowe Lacze1;

    cout << Lacze1._lloscLaczy << endl;
}
```

Musi być zadeklarowane oraz zainicjalizowane poza klasą w przestrzeni zmiennych globalnych. Określony zostaje w ten sposób moment jego utworzenia.

## Pola statyczne w klasie

```
class LaczeSieciowe { .....  
    public :  
        static int _lloscLaczy;  
        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }  
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }  
}; .....
```

```
int LaczeSieciowe ::_lloscLaczy;
```

```
int main( )  
{  
    LaczeSieciowe Lacze1;  
    cout << Lacze1._lloscLaczy << endl;  
}
```

Czy brak inicjalizacji oznacza wartość przypadkową?

# Pola statyczne w klasie

```
class LaczeSieciowe { .....
    public :
        static int _lloscLaczy;

        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }
}; .....
```

```
int LaczeSieciowe ::_lloscLaczy;
```

```
int main( )
{
    LaczeSieciowe Lacze1;

    cout << Lacze1._lloscLaczy << endl;
}
```

Pola statyczne typów wbudowanych zawsze inicjalizowane są wartością 0.

## Pola statyczne w klasie

```
class LaczeSieciowe { .....  
    public :  
        static int _lloscLaczy;  
        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }  
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }  
}; .....
```

```
int LaczeSieciowe::_lloscLaczy;
```

```
int main( )  
{
```

```
    cout << LaczeSieciowe::_lloscLaczy << endl;  
}
```

Do pola statycznego można odwoływać się bez konieczności tworzenia obiektu, gdyż jest ono własnością klasy, a nie obiektu.

# Pola statyczne w klasie

```
class LaczeSieciowe { .....
    public :
        static int _lloscLaczy;

        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }
}; .....
```

```
int LaczeSieciowe ::_lloscLaczy;
```

```
int main( )
{
    LaczeSieciowe Lacze1, Lacze2;

    cout << LaczeSieciowe::_lloscLaczy << endl;
    cout << Lacze1._lloscLaczy << endl;
    cout << Lacze2._lloscLaczy << endl;
}
```

Dlatego też każdy z tych trzech sposobów odwołania się do pola `_lloscLaczy` jest odwołaniem się do tego samego obszaru pamięci.



# Pola statyczne w klasie

```
class LaczeSieciowe { .....
    public :
        static int _lloscLaczy;

        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }
}; .....
```

```
int LaczeSieciowe ::_lloscLaczy;
```

```
int main( )
{
```

```
    cout << LaczeSieciowe::_lloscLaczy << endl;
```

```
}
```

Aby móc odwołać się do pola statycznego, nie musi istnieć żaden obiekt. Pola statyczne istnieją niezależnie od poszczególnych obiektów.

# Pola statyczne w klasie

```
class LaczeSieciowe { .....
    public :
        static int _lloscLaczy;

        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }
}; .....
```

```
int LaczeSieciowe ::_lloscLaczy;
```

```
int main( )
{
```

```
LaczeSieciowe::_lloscLaczy += 1000000;
```

```
}
```

W tym konkretnym rozwiązaniu definiowanie zmiennej statycznej w sekcji publicznej nie jest dobrym rozwiązaniem.

# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 Konstruktory i destruktory
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 **Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody**
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - **Metody statyczne**
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

# Statyczne metody klasy

```
class LaczeSieciowe { .....
    static int _lloscLaczy;

    public :
        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }
}; .....
```

```
int LaczeSieciowe ::_lloscLaczy = 0;
```

```
int main( )
{
    LaczeSieciowe Lacze1;

    cout << Lacze1._lloscLaczy << endl;
}
```

Bez względu na to, czy pole statyczne zdefiniowane jest sekcji publicznej, czy też prywatnej, należy je zainicjalizować w miejscu definicji. Nie ma tutaj żadnego ograniczenia dostępu.

## Statyczne metody klasy

```
class LaczeSieciowe { .....  
    static int _lloscLaczy;  
  
    public :  
        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }  
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }  
}; .....
```

```
int LaczeSieciowe ::_lloscLaczy = 0;
```

```
int main( )  
{  
    LaczeSieciowe Lacze1;  
    cout << Lacze1._lloscLaczy << endl;  
}
```

Dla prób odwoływania się do prywatnego pola statycznego poza jego definicją obowiązują takie same reguły dostępu jak dla każdego innego pola.

## Statyczne metody klasy

```
class LaczeSieciowe { .....  
    static int _lloscLaczy;  
  
    public :  
        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }  
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }  
}; .....
```

```
int LaczeSieciowe ::_lloscLaczy = 0;
```

```
int main( )  
{  
    LaczeSieciowe Lacze1;  
  
    cout << Lacze1._lloscLaczy << endl;  
    cout << LaczeSieciowe::_lloscLaczy << endl;  
}
```

Dotyczy to również prób odwołania się do takiego pola bez pośrednictwa obiektu.

# Statyczne metody klasy

```

class LaczeSieciowe { .....
    static int _lloscLaczy;

    public :
        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }
        int WezIlloscLaczy( ) const { return _lloscLaczy; }
}; .....

...
int main( )
{
    LaczeSieciowe Lacze1;

    cout << Lacze1.WezIlloscLaczy( ) << endl;
    cout << LaczeSieciowe::_lloscLaczy << endl;
}

```

Można zdefiniować jednak zwykłą metodę, która udostępni wartość tego pola. Wadą tego rozwiązania jest to, że taką metodę można wywołać tylko za pośrednictwem obiektu danej klasy.

# Statyczne metody klasy

```

class LaczeSieciowe { .....
    static int _lloscLaczy;

    public :
        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }
        static int WezllloscLaczy( ) { return _lloscLaczy; }
}; .....

...
int main( )
{
    LaczeSieciowe Lacze1;

    cout << Lacze1.WezllloscLaczy( ) << endl;
    cout << LaczeSieciowe::WezllloscLaczy( ) << endl;
}

```

Tej wady nie mają metody statyczne.

**Uwaga:** Metody statyczne nie mogą być metodami typu `const`. Dlaczego?



# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 Konstruktory i destruktory
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 **Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody**
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - **Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia**
- 4 Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia

# Rozmiar obiektów statycznych

```
class LaczeSieciowe { .....  
    static int _lloscLaczy;  
    int         _ID;  
  
    public :  
        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }  
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }  
}; .....
```

```
int main( )  
{  
    cout << sizeof (int) << endl;  
    cout << sizeof (LaczeSieciowe) << endl;  
}
```

Wynik działania:

# Rozmiar obiektów statycznych

```
class LaczeSieciowe { .....  
    static int _lloscLaczy;  
    int      _ID;  
  
    public :  
        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }  
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }  
}; .....
```

```
int main( )  
{  
    cout << sizeof (int) << endl;  
    cout << sizeof (LaczeSieciowe) << endl;  
}
```

Wynik działania:

4

# Rozmiar obiektów statycznych

```

class LaczeSieciowe { .....
    static int _lloscLaczy;
    int _ID;

    public :
        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }
}; .....

```

```

int main( )
{
    cout << sizeof ( int ) << endl;
    cout << sizeof ( LaczeSieciowe ) << endl;
}

```

Wynik działania:

4

# Rozmiar obiektów statycznych

```

class LaczeSieciowe { .....
    static int _lloscLaczy;
    int _ID;

    public :
        LaczeSieciowe( ) { ++_lloscLaczy; }
        ~LaczeSieciowe( ) { --_lloscLaczy; }
}; .....

```

```

int main( )
{
    cout << sizeof ( int ) << endl;
    cout << sizeof ( LaczeSieciowe ) << endl;
}

```

Wynik działania:

4

4

# Rozmiar obiektów statycznych

```
class KlasaTestowa {  
    static int _Tab[10];  
    int Pole1;  
    int Pole2;  
};  
  
int KlasaTestowa::_Tab[10];  
  
int main( )  
{  
    KlasaTestowa ObTestowy;  
}
```

# Rozmiar obiektów statycznych

```
class KlasaTestowa
```

```
    _Tab: [ ]
```

```
    Pole1: [ ]
```

```
    Pole2: [ ]
```

```
int KlasaTestowa::_Tab[10] [ ]
```

```
int main()
```

```
{  
    KlasaTestowa
```

```
    Pole1: [ ]
```

```
    Pole2: [ ]
```

```
}
```

# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 Konstruktory i destruktory
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 **Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas**
  - **Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie**
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - Sposoby dziedziczenia



## Kilka prostych pojęć

*Figura geometryczna, Okrąg, Kwadrat*

# Wzajemne zależności

Figura geometryczna

Okrąg

Kwadrat

## Wzajemne zależności

Figura geometryczna

Okrąg

– jest *figurą geometryczną* i  
nie jest *kwadratem*

Kwadrat

## Wzajemne zależności

Figura geometryczna

Okrąg

– jest *figurą geometryczną* i  
nie jest *kwadratem*

Kwadrat

– jest *figurą geometryczną*, i nie jest  
*okręgiem*

## Wzajemne zależności

Figura geometryczna

– może być *kwadratem* lub *okręgiem*

Okrąg

– jest *figurą geometryczną* i  
nie jest *kwadratem*

Kwadrat

– jest *figurą geometryczną*, i nie jest  
*okręgiem*

## Charakterystyczne cechy

Figura geometryczna

Okrąg

Kwadrat

## Charakterystyczne cechy

Figura geometryczna

- pole powierzchni,
- obwód.

Okrąg

Kwadrat

## Charakterystyczne cechy

Figura geometryczna

- pole powierzchni,
- obwód.

Okrąg

*Jest figurą geometryczną*

- pole powierzchni,
- obwód.

*Cechy szczególne*

- długość promienia.

Kwadrat



## Charakterystyczne cechy

### Figura geometryczna

- pole powierzchni,
- obwód.

### Okrąg

*Jest figurą geometryczną*

- pole powierzchni,
- obwód.

*Cechy szczególne*

- długość promienia.

### Kwadrat

*Jest figurą geometryczną*

- pole powierzchni,
- obwód.

*Cechy szczególne*

- długość boku.

# Dziedziczenie

## Figura geometryczna

- pole powierzchni,
- obwód.

## Okrąg

*Jest figurą geometryczną*

- pole powierzchni,
- obwód.

*Cechy szczególne*

- długość promienia.

## Kwadrat

*Jest figurą geometryczną*

- pole powierzchni,
- obwód.

*Cechy szczególne*

- długość boku.

# Dziedziczenie

## Figura geometryczna

- pole powierzchni,
- obwód.

## Okrąg

*Jest figurą geometryczną*

- pole powierzchni,
- obwód.

*Cechy szczególne*

- długość promienia.

## Kwadrat

*Jest figurą geometryczną*

- pole powierzchni,
- obwód.

*Cechy szczególne*

- długość boku.

# Dziedziczenie

## Figura geometryczna

- pole powierzchni,
- obwód.

## Okrąg

*Jest figurą geometryczną*

- pole powierzchni,
- obwód.

*Cechy szczególne*

- długość promienia.

## Kwadrat

*Jest figurą geometryczną*

- pole powierzchni,
- obwód.

*Cechy szczególne*

- długość boku.

# Dziedziczenie

## Figura geometryczna

- pole powierzchni,
- obwód.

## Okrąg

*Jest figurą geometryczną*

- pole powierzchni,
- obwód.

*Cechy szczególne*

- długość promienia.

## Kwadrat

*Jest figurą geometryczną*

- pole powierzchni,
- obwód.

*Cechy szczególne*

- długość boku.

# Dziedziczenie

## Figura geometryczna

- pole powierzchni,
- obwód.

## Okrąg

- długość promienia.

## Kwadrat

- długość boku.

# Dziedziczenie

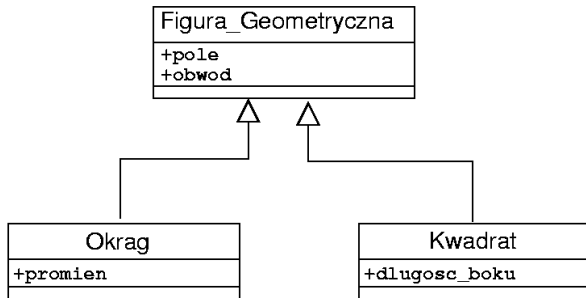


Diagram klas w języku UML odzwierciedlający fakt dziedziczenia klasy `Figura_Geometryczna` przez klasy `Okrag` i `Kwadrat`.

# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 Konstruktory i destruktory
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 **Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas**
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - **Definiowanie dziedziczenia w języku C++**
  - Sposoby dziedziczenia



## Zapis w języku C++

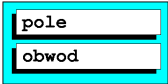
```
struct Figura_Geometryczna { // .....  
    double pole;  
    double obwod;  
}; // .....
```

```
struct Okrag: Figura_Geometryczna { // .....  
    double promien;  
}; // .....
```

```
struct Kwadrat: Figura_Geometryczna { // .....  
    double dlugosc_boku;  
}; // .....
```

## Zapis w języku C++

```
struct Figura_Geometryczna { // .....  
    double pole;  
    double obwod;  
}; // .....
```

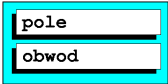


```
struct Okrag: Figura_Geometryczna { // .....  
    double promien;  
}; // .....
```

```
struct Kwadrat: Figura_Geometryczna { // .....  
    double dlugosc_boku;  
}; // .....
```

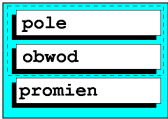
## Zapis w języku C++

```
struct Figura_Geometryczna { // .....  
    double pole;  
    double obwod;  
}; // .....
```



A diagram consisting of two stacked rectangular boxes with black borders. The top box contains the text 'pole' and the bottom box contains the text 'obwod'. Both boxes are highlighted with a thick cyan border.

```
struct Okrag: Figura_Geometryczna { // .....  
    double promien;  
}; // .....
```

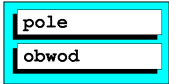


A diagram consisting of three stacked rectangular boxes with black borders. The top box contains the text 'pole', the middle box contains 'obwod', and the bottom box contains 'promien'. All three boxes are highlighted with a thick cyan border.

```
struct Kwadrat: Figura_Geometryczna { // .....  
    double dlugosc_boku;  
}; // .....
```

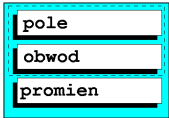
## Zapis w języku C++

```
struct Figura_Geometryczna { // .....  
    double pole;  
    double obwod;  
}; // .....
```



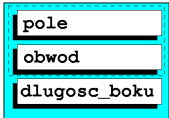
A diagram showing a cyan-bordered box containing two white rectangular fields. The top field is labeled 'pole' and the bottom field is labeled 'obwod', representing the members of the Figura\_Geometryczna structure.

```
struct Okrag: Figura_Geometryczna { // .....  
    double promien;  
}; // .....
```



A diagram showing a cyan-bordered box containing three white rectangular fields. The top field is labeled 'pole', the middle field is labeled 'obwod', and the bottom field is labeled 'promien', representing the members of the Okrag structure.

```
struct Kwadrat: Figura_Geometryczna { // .....  
    double dlugosc_boku;  
}; // .....
```



A diagram showing a cyan-bordered box containing three white rectangular fields. The top field is labeled 'pole', the middle field is labeled 'obwod', and the bottom field is labeled 'dlugosc\_boku', representing the members of the Kwadrat structure.

## Równoważny zapis bez dziedziczenia

```
struct Figura_Geometryczna { // .....
```

```
    double pole;
```

```
    double obwod;
```

```
}; // .....
```



pole

obwod

```
struct Okrag: Figura_Geometryczna { // .....
```

```
    double pole;
```

```
    double obwod;
```

```
    double promien;
```

```
}; // .....
```



pole

obwod

promien

```
struct Kwadrat { // .....
```

```
    double pole;
```

```
    double obwod;
```

```
    double dlugosc_boku;
```

```
}; // .....
```



pole

obwod

dlugosc\_boku

- Dziedziczenie pozwala na odzwierciedlenie hierarchii modelowanych pojęć i związków między nimi.
- Dodatkową istotną korzyścią jest, to że możemy w prosty sposób wykorzystać kod dziedziczonej klasy bazowej w klasie pochodnej.  
Bez dziedziczenia konieczne byłoby napisanie wielokrotnie tego samego kodu w klasach pochodnych.

# Plan prezentacji

- 1 Zachowanie spójności danych poprzez hermetyzację
  - Niebezpieczeństwa struktur bez kontroli dostępu
  - Redukcja możliwych błędów poprzez metody
  - Redukcja możliwych błędów poprzez kontrolę dostępu
  - Inne sposoby zapobiegania błędom – Hamowanie propagacji błędów
- 2 Konstruktory i destruktory
  - Konstruktory i destruktory w prostych klasach
  - Alokacja dynamiczna
  - Konstruktory i destruktory w klasach złożonych
  - Lista inicjalizacyjna
- 3 Elementy statyczne – zmienne, pola klas, metody
  - Zmienne globalne versus zmienne statyczne
  - Statyczne pola klasy
  - Metody statyczne
  - Rozmiar obiektów statycznych i przykłady użycia
- 4 **Od ogółu do szczegółu – Dziedziczenie klas**
  - Uszczegółowianie pojęć, a dziedziczenie
  - Definiowanie dziedziczenia w języku C++
  - **Sposoby dziedziczenia**

# Tryby dziedziczenia

Tryby dziedziczenia:

- publiczny → **class** Klasa\_Pochodna: **public** Klasa\_Bazowa { ... };
- chroniony → **class** Klasa\_Pochodna: **protected** Klasa\_Bazowa { ... };
- prywatny → **class** Klasa\_Pochodna: **private** Klasa\_Bazowa { ... };



## Tryby dziedziczenia

Tryby dziedziczenia:

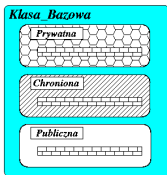
- publiczny → **class** Klasa\_Pochodna: **public** Klasa\_Bazowa { ... };
- chroniony → **class** Klasa\_Pochodna: **protected** Klasa\_Bazowa { ... };
- prywatny → **class** Klasa\_Pochodna: **private** Klasa\_Bazowa { ... };

**class** Klasa\_Pochodna: Klasa\_Bazowa ... → **class** Klasa\_Pochodna: **private** Klasa\_Bazowa ...  
**struct** Klasa\_Pochodna: Klasa\_Bazowa ... → **struct** Klasa\_Pochodna: **public** Klasa\_Bazowa ...

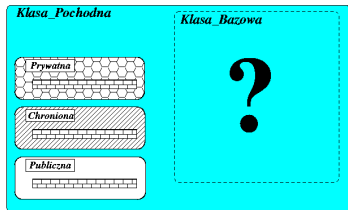
# Tryby dziedziczenia

Tryby dziedziczenia:

- publiczny → **class** Klasa\_Pochodna: **public** Klasa\_Bazowa { ... };
- chroniony → **class** Klasa\_Pochodna: **protected** Klasa\_Bazowa { ... };
- prywatny → **class** Klasa\_Pochodna: **private** Klasa\_Bazowa { ... };



Klasa\_Pochodna:  
... Klasa\_Bazowa  
→



**class** Klasa\_Pochodna: Klasa\_Bazowa ... → **class** Klasa\_Pochodna: **private** Klasa\_Bazowa ...  
**struct** Klasa\_Pochodna: Klasa\_Bazowa ... → **struct** Klasa\_Pochodna: **public** Klasa\_Bazowa ...

# Tryby dziedziczenia

Tryby dziedziczenia:

- publiczny → **class** Klasa\_Pochodna: **public** Klasa\_Bazowa { ... };
- chroniony → **class** Klasa\_Pochodna: **protected** Klasa\_Bazowa { ... };
- prywatny → **class** Klasa\_Pochodna: **private** Klasa\_Bazowa { ... };

## Tryby dziedziczenia

Tryby dziedziczenia:

- publiczny → **class** Klasa\_Pochodna: **public** Klasa\_Bazowa { ... };
- chroniony → **class** Klasa\_Pochodna: **protected** Klasa\_Bazowa { ... };
- prywatny → **class** Klasa\_Pochodna: **private** Klasa\_Bazowa { ... };

**class** Klasa\_Pochodna: Klasa\_Bazowa ... → **class** Klasa\_Pochodna: **private** Klasa\_Bazowa ...  
**struct** Klasa\_Pochodna: Klasa\_Bazowa ... → **struct** Klasa\_Pochodna: **public** Klasa\_Bazowa ...

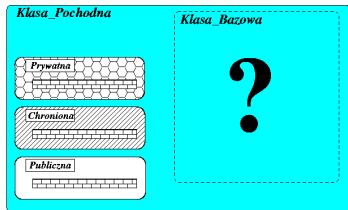
# Tryby dziedziczenia

Tryby dziedziczenia:

- publiczny → **class** Klasa\_Pochodna: **public** Klasa\_Bazowa { ... };
- chroniony → **class** Klasa\_Pochodna: **protected** Klasa\_Bazowa { ... };
- prywatny → **class** Klasa\_Pochodna: **private** Klasa\_Bazowa { ... };



Klasa\_Pochodna:  
... Klasa\_Bazowa  
→

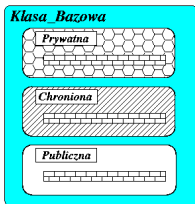


**class** Klasa\_Pochodna: Klasa\_Bazowa ... → **class** Klasa\_Pochodna: **private** Klasa\_Bazowa ...  
**struct** Klasa\_Pochodna: Klasa\_Bazowa ... → **struct** Klasa\_Pochodna: **public** Klasa\_Bazowa ...

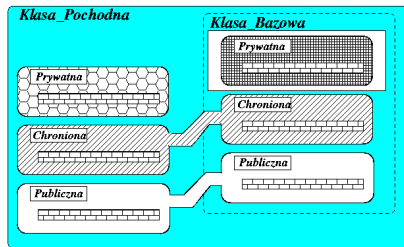
# Dziedziczenie w trybie publicznym

Tryb dziedziczenia:

- publiczny → `class Klasa_Pochodna: public Klasa_Bazowa`  
{  
...  
};



Klasa\_Pochodna:  
`public Klasa_Bazowa`  
→



## Dostęp do pól w klasie pochodnej

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....
```

```
class KlasaPochodna: public KlasaBazowa { // .....  
    public :  
        void OdwolanieDoPol( );  
}; // .....
```

```
void KlasaPochodna::OdwolanieDoPol( )  
{  
    _PolePubl_KBaz = _PoleChro_KBaz = _PolePryw_KBaz = 0;  
}
```

## Dostęp do pól w klasie pochodnej

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....
```

Pola i metody prywatne klasy bazowej są niedostępne na poziomie metod klasy pochodnej. Dostępne są natomiast pola i metody znajdujące się w sekcji chronionej i publicznej. Własność ta nie zależy od sposobu dziedziczenia klasy bazowej.

```
class KlasaPochodna: public KlasaBazowa { // .....  
    public :  
        void OdwołanieDoPol( );  
}; // .....
```

```
void KlasaPochodna::OdwołanieDoPol( )  
{  
    _PolePubl_KBaz = _PoleChro_KBaz = _PolePryw_KBaz = 0;  
}
```



## Dostęp do pól obiektu

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....  
  
class KlasaPochodna: public KlasaBazowa { ... } // .....
```

```
int main( )  
{  
    KlasaBazowa    ObBa;  
    ObBa._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObBa._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObBa._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

```
int main( )  
{  
    KlasaPochodna ObPo;  
    ObPo._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObPo._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObPo._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

## Dostęp do pól obiektu

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....  
  
class KlasaPochodna: public KlasaBazowa { ... } // .....
```

W przypadku dziedziczenia w trybie publicznym pola i metody klasy bazowej, które są niedostępne poza tą klasą. Są również niedostępne w przypadku obiektu klasy pochodnej.

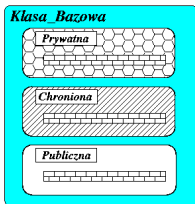
```
int main( )  
{  
    KlasaBazowa ObBa;  
    ObBa._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObBa._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObBa._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

```
int main( )  
{  
    KlasaPochodna ObPo;  
    ObPo._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObPo._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObPo._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

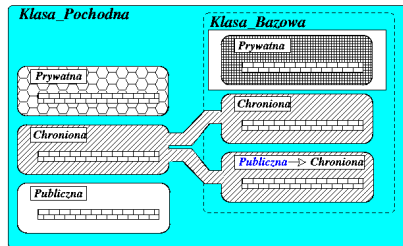
# Dziedziczenie w trybie chronionym

Tryb dziedziczenia:

- chroniony → `class Klasa_Pochodna: protected Klasa_Bazowa`  
{  
...  
};



Klasa\_Pochodna:  
`protected Klasa_Bazowa`  
→



## Dostęp do pól w klasie pochodnej

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....
```

```
class KlasaPochodna: protected KlasaBazowa { // .....  
    public :  
        void OdwołanieDoPol( );  
}; // .....
```

```
void KlasaPochodna::OdwołanieDoPol( )  
{  
    _PolePubl_KBaz = _PoleChro_KBaz = _PolePryw_KBaz = 0;  
}
```

## Dostęp do pól w klasie pochodnej

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....
```

Dziedziczenie w trybie chronionym nie ogranicza dostępności pól i metod klasy bazowej na poziomie metod klasy pochodnej. Nie powoduje też, że pola i metody prywatne mogłyby stać się dostępne dla klasy pochodnej.

```
class KlasaPochodna: protected KlasaBazowa { // .....  
    public :  
        void OdwołanieDoPol( );  
}; // .....
```

```
void KlasaPochodna::OdwołanieDoPol( )  
{  
    _PolePubl_KBaz = _PoleChro_KBaz = _PolePryw_KBaz = 0;  
}
```

## Dostęp do pól obiektu

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....  
  
class KlasaPochodna: protected KlasaBazowa { ... } // .....
```

```
int main( )  
{  
    KlasaBazowa ObBa;  
  
    ObBa._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObBa._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObBa._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

```
int main( )  
{  
    KlasaPochodna ObPo;  
  
    ObPo._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObPo._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObPo._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

## Dostęp do pól obiektu

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....  
  
class KlasaPochodna: protected KlasaBazowa { ... } // .....
```

Dziedziczenie w trybie chronionym sprawia, że wszystkie komponenty klasy bazowej stają się niedostępne poza klasą pochodną.

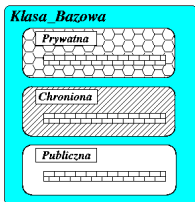
```
int main( )  
{  
    KlasaBazowa ObBa;  
    ObBa._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObBa._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObBa._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

```
int main( )  
{  
    KlasaPochodna ObPo;  
    ObPo._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObPo._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObPo._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

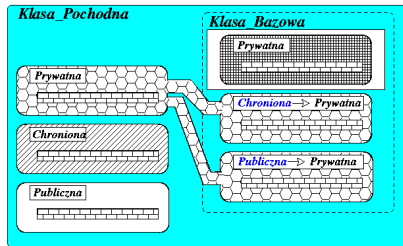
## Dziedziczenie w trybie prywatnym

Tryb dziedziczenia:

- prywatnym → `class Klasa_Pochodna: private Klasa_Bazowa`  
{  
...  
};



Klasa\_Pochodna:  
`private Klasa_Bazowa`  
→





## Dostęp do pól w klasie pochodnej

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....
```

```
class KlasaPochodna: private KlasaBazowa { // .....  
    public :  
        void OdwolanieDoPol( );  
}; // .....
```

```
void KlasaPochodna::OdwolanieDoPol( )  
{  
    _PolePubl_KBaz = _PoleChro_KBaz = _PolePryw_KBaz = 0;  
}
```

## Dostęp do pól w klasie pochodnej

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....
```

Dziedziczenie w trybie prywatnym, podobnie jak dziedziczenie i w trybach publicznym i chronionym, nie ogranicza dostępności pól i metod klasy bazowej na poziomie metod klasy pochodnej. Nie powoduje też, że pola i metody prywatne mogłyby stać się dostępne dla klasy pochodnej.

```
class KlasaPochodna: private KlasaBazowa { // .....  
    public :  
        void OdwolanieDoPol( );  
}; // .....
```

```
void KlasaPochodna::OdwolanieDoPol( )  
{  
    _PolePubl_KBaz = _PoleChro_KBaz = _PolePryw_KBaz = 0;  
}
```

## Dostęp do pól obiektu

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....  
  
class KlasaPochodna: private KlasaBazowa { ... } // .....
```

```
int main( )  
{  
    KlasaBazowa ObBa;  
  
    ObBa._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObBa._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObBa._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

```
int main( )  
{  
    KlasaPochodna ObPo;  
  
    ObPo._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObPo._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObPo._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

## Dostęp do pól obiektu

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....
```

Dziedziczenie w trybie prywatnym, podobnie jak dziedziczenie w trybie chronionym, sprawia, że wszystkie komponenty klasy bazowej stają się niedostępne poza klasą pochodną.

```
class KlasaPochodna: private KlasaBazowa { ... } // .....
```

```
int main( )  
{  
    KlasaBazowa ObBa;  
    ObBa._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObBa._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObBa._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

```
int main( )  
{  
    KlasaPochodna ObPo;  
    ObPo._PolePryw_KBaz = 1;  
    ObPo._PoleChro_KBaz = 2;  
    ObPo._PolePubl_KBaz = 3;  
}
```

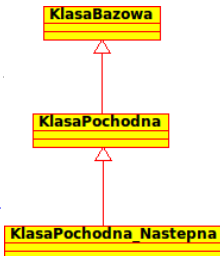
## Dostępność komponentów – dziedziczenie: tryb chroniony

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....
```

```
class KlasaPochodna: protected KlasaBazowa { } // .....
```

```
class KlasaPochodna_Nastepna: public KlasaPochodna { // .....  
    public :  
        void OdwolanieDoPol( );  
}; // .....
```

```
void KlasaPochodna_Nastepna::OdwolanieDoPol( )  
{  
    _PolePubl_KBaz = _PoleChro_KBaz = _PolePryw_KBaz = 0;  
}
```



## Dostępność komponentów – dziedziczenie: tryb chroniony

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
    protected :  
    int _PoleChro_KBaz;  
    public :  
    int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....
```

Jeżeli klasa bazowa jest dziedziczona w trybie chronionym, to jej komponenty, które dostępne są w klasie pochodnej, będą dostępne również w klasie dziedziczącej klasę pochodną, zaś komponenty prywatne nie będą dostępne (niezależnie do trybu dziedziczenia).

```
class KlasaPochodna: protected KlasaBazowa { } // .....
```

```
class KlasaPochodna_Nastepna: public KlasaPochodna { // .....  
    public :  
    void OdwołanieDoPol( );  
}; // .....
```



```
void KlasaPochodna_Nastepna::OdwołanieDoPol( )  
{  
    _PolePubl_KBaz = _PoleChro_KBaz = _PolePryw_KBaz = 0;  
}
```

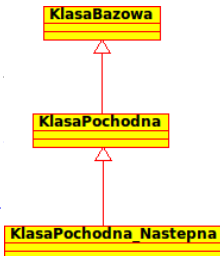
## Dostępność komponentów – dziedziczenie: tryb prywatny

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....
```

```
class KlasaPochodna: private KlasaBazowa { } // .....
```

```
class KlasaPochodna_Nastepna: public KlasaPochodna { // .....  
    public :  
        void OdwołanieDoPol( );  
}; // .....
```

```
void KlasaPochodna_Nastepna::OdwołanieDoPol( )  
{  
    _PolePubl_KBaz = _PoleChro_KBaz = _PolePryw_KBaz = 0;  
}
```



## Dostępność komponentów – dziedziczenie: tryb prywatny

```
class KlasaBazowa { // .....  
    int _PolePryw_KBaz;  
    protected :  
        int _PoleChro_KBaz;  
    public :  
        int _PolePubl_KBaz;  
}; // .....
```

Jeżeli klasa bazowa jest dziedziczona w trybie prywatnym, to jej komponenty, które dostępne są w klasie pochodnej, nie będą dostępne w klasie dziedziczącej klasę pochodną (niezależnie do trybu dziedziczenia).

```
class KlasaPochodna: private KlasaBazowa { } // .....
```

```
class KlasaPochodna_Nastepna: public KlasaPochodna { // .....  
    public :  
        void OdwołanieDoPol( );  
}; // .....
```



```
void KlasaPochodna_Nastepna::OdwołanieDoPol( )
```

```
{  
    _PolePubl_KBaz = _PoleChro_KBaz = _PolePryw_KBaz = 0;  
}
```



Koniec prezentacji  
Dziękuję za uwagę